

(1)

۱۳۹۱، ۲، ۳ : سری II :

99) فرمول گلی حل دستگاه معادلات

با نیوتن رافسون چه بود؟

$$\underline{x}^{k+1} = \underline{x}^k - \left[\frac{\partial f(\underline{x}_k)}{\partial x} \right]^{-1} f(\underline{x}_k)$$

جا کوین گویند

$$\begin{cases} f_1(x_1, x_2, \dots, x_n) = 0 \\ f_2(x_1, x_2, \dots, x_n) = 0 \\ \vdots \\ f_n(x_1, x_2, \dots, x_n) = 0 \end{cases}$$

طرف دوم صفر باشد

$$\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix}^0$$

دس اولیه لازم است

1. دستگاه زیر را با نیوتن رافسون حل کنید

$$\begin{cases} x^2 + y = 2 \\ x + 2xy = 3 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x^2 + y - 2 = 0 \\ x + 2xy - 3 = 0 \end{cases}$$

معادلات

$$\begin{bmatrix} x_{k+1} \\ y_{k+1} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} x_k \\ y_k \end{bmatrix} -$$

$$\frac{x^{k+1}}{x} =$$

$$\begin{bmatrix} 2x_k \\ 1 + 2y_k \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} x_k^2 + y_k - 2 \\ x_k + 2x_k y_k - 3 \end{bmatrix}$$

اصلي
 $\left. \begin{matrix} 2 \\ 3 \\ 4 \end{matrix} \right\}$
 $\left. \begin{matrix} 2 \\ 3 \\ 4 \end{matrix} \right\}$
 پس اصل

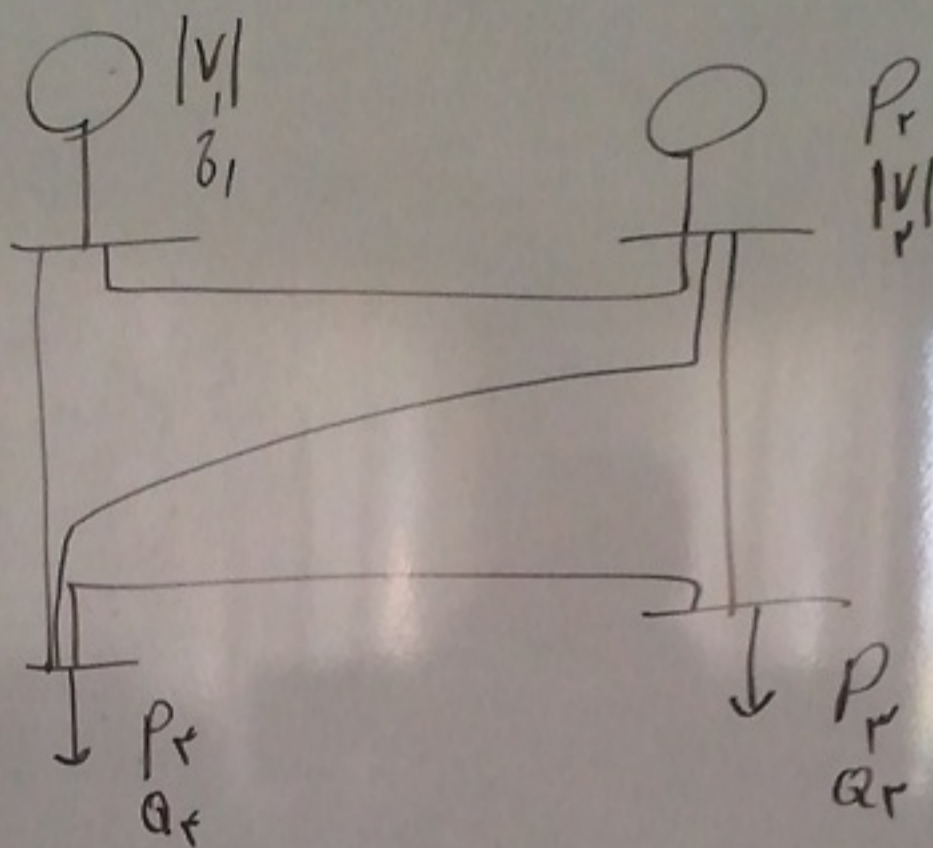
| k | x_k | y_k |
|---|-------|--------------|
| 0 | 0 | 0 ← درس اوله |
| 1 | 2 | 2 |
| 2 | 1.44 | 1.12 |
| 3 | 1.18 | 0.9 |
| 4 | | |
| 5 | | |
| 6 | 1 | 1 |

$f_1(x_1, x_2, \dots)$
 $f_2(x_1, x_2, \dots)$
 \vdots
 $f_n(x_1, x_2, \dots)$

$$\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix}$$

1.1) معادلات درینون رافسون $f(x) = 0$

در شبکه قدرت زیر کدام است؟



$$\left. \begin{aligned} P_{2cal} - P_2 &= 0 \\ P_{3cal} - P_3 &= 0 \\ P_{4cal} - P_4 &= 0 \end{aligned} \right\} \text{جمع مقدار } P_2, P_3, P_4$$

$$\left. \begin{aligned} Q_{2cal} - Q_2 &= 0 \\ Q_{4cal} - Q_4 &= 0 \end{aligned} \right\} \text{جمع مقدار } Q_2, Q_4$$

مجهولات

$$\left. \begin{aligned} \delta_2 \\ |V_3| \\ \delta_3 \\ |V_4| \\ \delta_4 \end{aligned} \right\} \text{اصلي}$$

مجهولات غير مستقيم چون Q_2, Q_4, P_1 پس اصل ← Q_2, Q_4, P_1

| k | x_k |
|---|-------|
| 0 | 0 |
| 1 | 2 |
| 2 | 1.44 |
| 3 | 1.18 |
| 4 | |
| 5 | |
| 6 | |

1.2) مهيو

حيت

آر به

شا از ك

شده اس

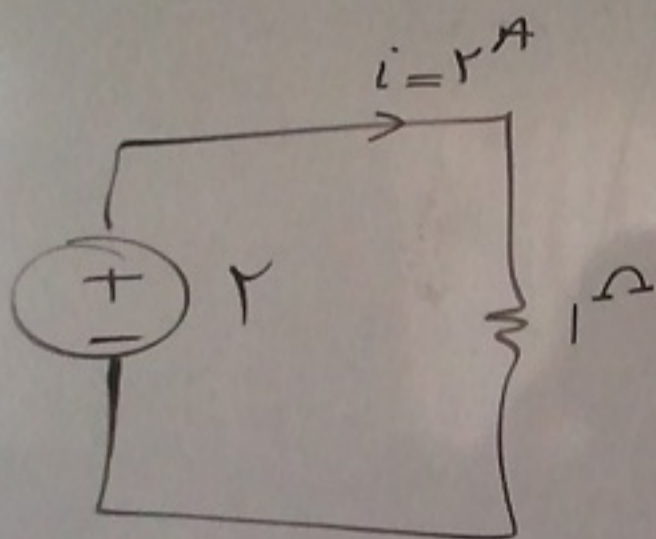
جريان

چون

۱.۲ مفهوم معادلات اصلی نیومن را استخراج در شبکه قدرت

چیت؟

اگر به شما مدار می‌دهند مانند زیر



شما از کتاب می‌توانید بفهمید که مدار درست تحلیل شده است؟

جریان داده شده را نامعلوم فرض می‌کنیم

$$i = \frac{2}{1} = 2^A$$

چون مساوی شده پس مدار درست تحلیل شده است

P_{real}
 P_{real}
 P_{real}
 Q_{real}
 Q_{real}

$$\frac{\partial P_{cal}}{\partial (V_e)} -$$

$$\frac{\partial Q_{cal}}{\partial (V_e)} -$$

$$\frac{\partial Q_{cal}}{\partial (V_e)} -$$

اگر در شبکه قدرت مساله (۱.۱) مقدار P_2 و Q_2 و P_4 و Q_4 را با توجه به مقادیر δ ها و V_e های حساب شده محاسبه کردیم و مساوی مقادیر داده شده بود پس δ ها و V_e ها درست هستند.

پس چون $\frac{\partial P_r}{\partial \delta_r}$ است چون عدد ثابت می نویسیم

(۱.۳) رابطه نیوتن را میزنیم و بعد از آن سوال (۱.۱) بنویسیم.

$$\begin{bmatrix} \delta_r \\ \delta_r \\ \delta_r \\ \dots \\ V_{r1} \\ V_{r1} \end{bmatrix}^{k+1} = \begin{bmatrix} \delta_r \\ \delta_r \\ \delta_r \\ \dots \\ V_{r1} \\ V_{r1} \end{bmatrix}^k$$

صفحه بعدی -

صورت کل

$1-p$
 $1-a$

 1.5
 P_{cal}
 $\partial |V|$

$$\begin{bmatrix} \frac{\partial P_{cal}}{\partial \delta_r} & \frac{\partial P_{cal}}{\partial \delta_r} & \frac{\partial P_{cal}}{\partial \delta_r} & \frac{\partial P_{cal}}{\partial |V_r|} & \frac{\partial P_{cal}}{\partial |V_\epsilon|} \\ \frac{\partial P_{cal}}{\partial \delta_r} & & & & \\ \frac{\partial P_{cal}}{\partial \delta_r} & & & & \\ \frac{\partial Q_{cal}}{\partial \delta_r} & & & \frac{\partial Q_{cal}}{\partial |V_r|} & \frac{\partial Q_{cal}}{\partial |V_\epsilon|} \\ \frac{\partial Q_{cal}}{\partial \delta_r} & & & \frac{\partial Q_{cal}}{\partial |V_r|} & \frac{\partial Q_{cal}}{\partial |V_\epsilon|} \end{bmatrix} \times$$

f_r و Q_r
 بر δ_r ها
 (م و س) ها
 و $|V|$ ها

برای

$$\begin{bmatrix} P_{cal} - P_r \\ P_{cal} - P_r \\ P_{cal} - P_\epsilon \\ \dots \\ Q_{cal} - Q_r \\ Q_{cal} - Q_\epsilon \end{bmatrix}$$

چون $\frac{\partial P_r}{\partial \delta_r}$ صفر است چون P_r عدد ثابت است
 یعنی نویسیم

برای

$$\begin{bmatrix} \delta_r \\ \delta_r \\ \delta_r \\ \dots \\ |V_r| \\ |V_r| \end{bmatrix}^{k+1} =$$

$-\delta_r + \theta_{rj} + \delta_j$

صورت کلی به صورت این است:

$$\begin{bmatrix} \delta \\ \vdots \\ |V| \end{bmatrix}^{k+1} = \begin{bmatrix} \delta \\ \vdots \\ |V| \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} \frac{\partial P_{cal}}{\partial \delta} & \frac{\partial P_{cal}}{\partial |V|} \\ \vdots & \vdots \\ \frac{\partial Q_{cal}}{\partial \delta} & \frac{\partial Q_{cal}}{\partial |V|} \end{bmatrix}^{-1} \begin{bmatrix} P_{cal} - P \\ \vdots \\ Q_{cal} - Q \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \frac{\partial P_{cal}}{\partial \delta} \\ \frac{\partial P_{cal}}{\partial \delta} \\ \vdots \\ \frac{\partial P_{cal}}{\partial \delta} \\ \frac{\partial Q_{cal}}{\partial \delta} \\ \frac{\partial Q_{cal}}{\partial \delta} \end{bmatrix}$$

$$\frac{\partial Q_{cal}}{\partial \delta} \text{ , } \frac{\partial P_{cal}}{\partial \delta}$$

روابط (1.5)

$\delta_j + \theta_{rj}$

$$\frac{\partial Q_{cal}}{\partial |V|} \text{ , } \frac{\partial P_{cal}}{\partial |V|}$$

برای δ حساب می کنند:

θ_{rr}

$$\frac{P_r - jQ_r}{V_r^*} = \sum_{j=1}^K Y_{rj} V_j$$

$$\begin{cases} V_i = |V_i| \angle \delta_i \\ Y_{ij} = |Y_{ij}| \angle \theta_{ij} \end{cases}$$

$$P_r - jQ_r = \sum_{j=1}^K |V_r| |Y_{rj}| |V_j| \angle -\delta_r + \theta_{rj} + \delta_j$$

$$\begin{bmatrix} P_{cal} \\ P_{cal} \\ \vdots \\ Q_{cal} \\ Q_{cal} \end{bmatrix}$$

(۱۵) مراحل پیش بار توسط نیروی رافنون چگونه است؟

(۱) نوشتن دستگاه معادلات صلبیت سوال

(۱.۳) که فقط P_2 و P_3 و P_4

Q_3 و Q_4 عددی داده شده اند.

(۲) حدس اولیه

$$\begin{cases} \delta_2 = \delta_3 = \delta_4 = 0 \\ |V_3| = |V_4| = 1 \end{cases}$$

(۳) به جای $\frac{\partial P_{cal}}{\partial \delta}$ و ... از سوال (۱.۴)

رابطه ها را می گذاریم. به جای δ_1 و V_1

و V_2 عددی داده شده را می گذاریم.

(۴) δ_2 و δ_3 و δ_4 و V_1 و V_2 را طرف دوم

دستگاه معادلات می گذاریم

رافسون

⑤ δ های جدید و δ های جدید بدست می آید

① تبدیل

④ به مرحله δ برمی گردیم تا جایی که همگرا نشود.

② تبدیل

قبل از انجام مرحله ④ $Q_{min} < Q_2 < Q_{max}$ یک

③

می کنیم. اگر Q_{min} یا Q_{max} را می گیریم پس

①.۷

۱۷۲۱ متغیری شود. دستگاه معادلات کلا عوض

حسب

می شود (۶×۶). یعنی با P تبدیل به $P_{bus} Q$

وجود

می شود

فوال ①.۴

①.۶ برای ساده سازی معادلات

پنداشتن رافسون چند روش وجود دارد P

۱۷۱ و

گنیم

دوم

رو

توضیح (۱.۱)

۱ تبدیل فرمولها به معادلات دکارتی

۲ تبدیل فرمولها به معادلات قطبی

۳ ساده سازیهای مفهومی

تغییر از

تغییر ۱۷ از

"ساده سازیهای مفهومی"

۱.۷

صحت

(۷۱-)

وجود کنترل روی ژنراتورها داریم:

$$\{ AVR \Rightarrow |V| \Rightarrow Q$$

$$\{ Gov \Rightarrow \delta \Rightarrow P$$

تغییر که تا

با بینم باقی

Q برابر

گندیم تغییر ۱۷ روی P ضعیفی نا چیز است و تغییر

روی Q پس

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{\partial P}{\partial |V|} \approx 0 \\ \frac{\partial Q}{\partial \delta} \approx 0 \end{array} \right.$$

بدست می آید

شود

Qmin یک

رای گیرم پس

تکلاً عوض

تبدیل به P_{bus}

وجود دارد P

۱. توضیح عمومی برای مسئله بودن P و Q از α و β را بگو

$$P = \frac{v_1 v_2}{x} \sin \delta \approx \frac{v_1 v_2}{x} \delta$$

تغییر از 5° به 10° توان اکثراً ۲ برابر می‌کند (رادیان)

تغییر α از ۱۷ به ۱ به β ۰.۵ ضعیف‌تر می‌گردد

$$Q = \frac{v_1}{x} (v_2 \cos \delta - v_1) = \frac{v_1}{x} (v_2 - v_1)$$

تغییر δ که تا نیمی گذارد ولی
 $\begin{cases} v_1 = 1 \\ v_2 = 1.1 \end{cases} \Rightarrow v_1 - v_2 = -0.1$

می‌بینیم با تغییر کم α

$\begin{cases} v_1 = 1 \\ v_2 = 1.5 \end{cases} \Rightarrow v_1 - v_2 = -0.5$

Q ۵ برابر شد

{ AVR =
{ Gov =

تغییر

$\left\{ \begin{array}{l} \frac{\partial P}{\partial \alpha} \\ \frac{\partial P}{\partial \beta} \\ \frac{\partial Q}{\partial \alpha} \\ \frac{\partial Q}{\partial \beta} \end{array} \right.$

19) چند نکته از قدم مانده بود.

رزونانس:

فرورزونانس:

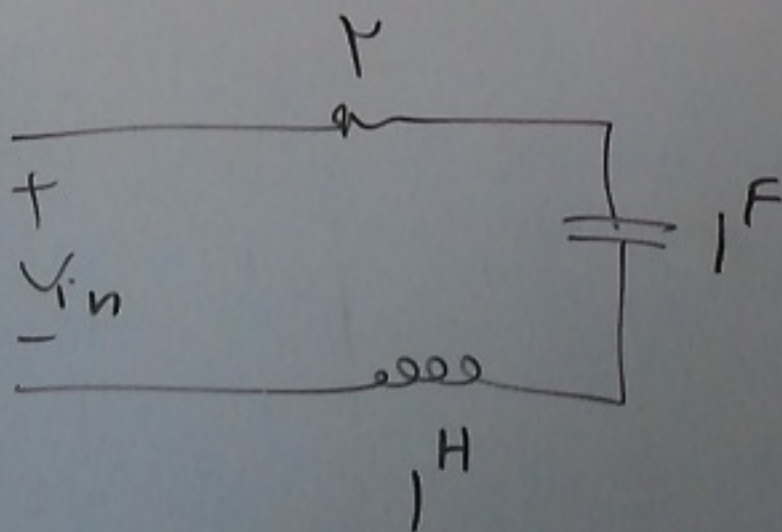
خازن:

خط بلندی:

رزونانس: یک اتفاق عجیب در مدار

از قبیل بالا رفتن جریان کم شدن

جریان بالا رفتن ولتاژ و ...



جمع دو امپدانس صفر شود $\Rightarrow \frac{1}{j\omega} + j\omega L = 0$
 که جریان بالا رود:
 $\omega = 1$

و او را بگویند!

$\rho =$

کنند (رادیان)

$Q =$

$\begin{cases} V_1 = 1 \\ V_2 = 1/1 \end{cases}$

$\begin{cases} V_1 = 1 \\ V_2 = 1/0.5 \end{cases}$

فرود

بزرگترین مشکل این است در این حالت

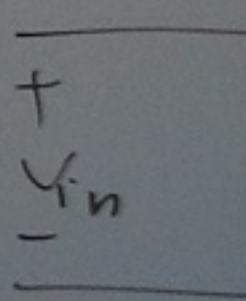
$$V_c + V_e = 0 \text{ یعنی از ورودی مدار غنی تران}$$

ولتاژهای V_c و V_e را از هم جدا کنید. مثلاً

$$\begin{cases} V_c = 1 \dots v \\ V_e = -1 \dots v \\ V_R = 1 \dots v \\ V_{in} = 1 \dots v \end{cases}$$

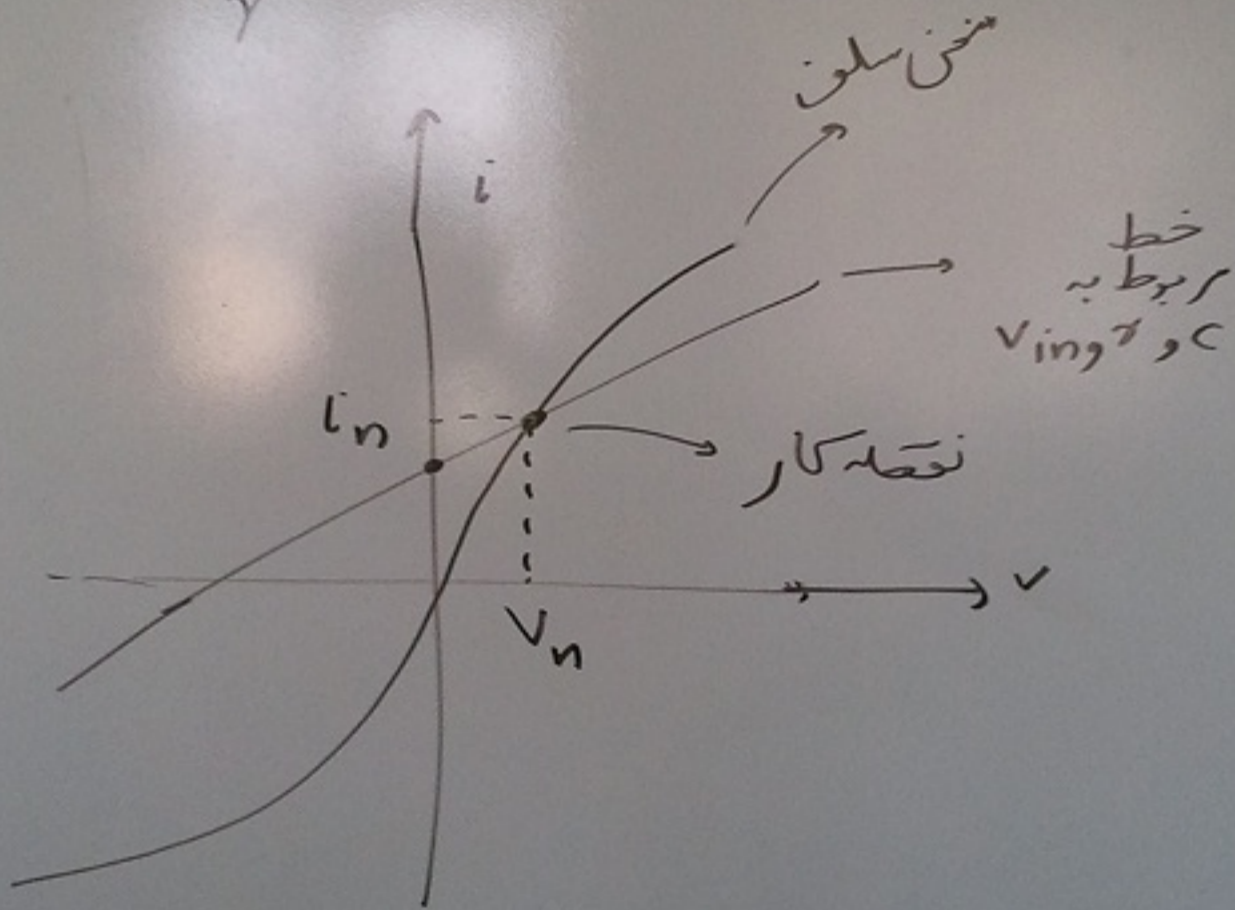
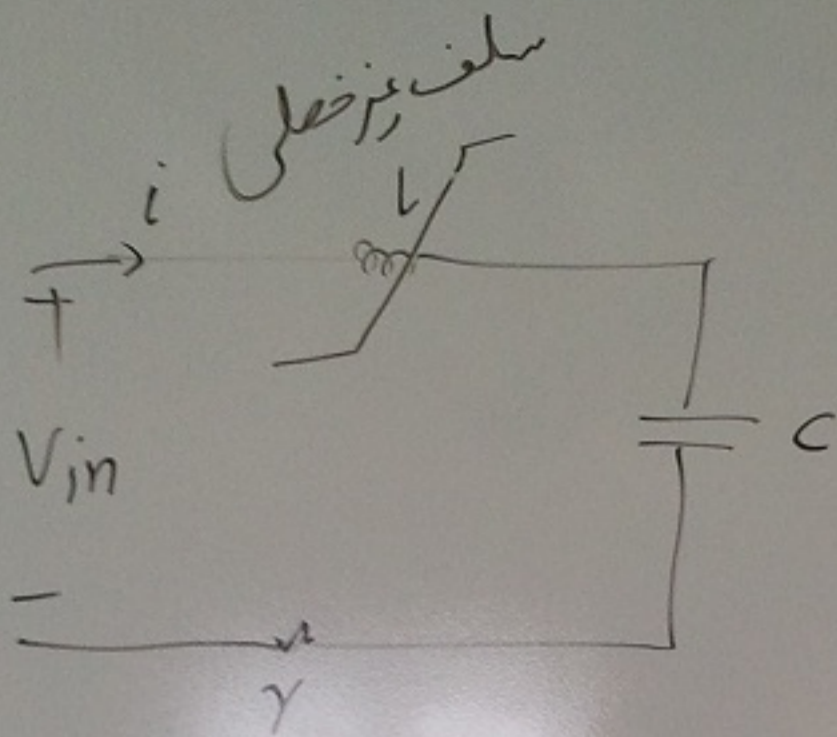
این اتفاق در ترانس باعث سوختن
 عایقها و جرقه و پس از آن عبور جریان
 و همپیدن توسط ورودی. راهش این
 است جلوی ورود فرکانسای رزونانس
 یا سته را با فیلتر بگیریم.

سبب در مدار
 کم شدن



$$\omega = 1$$

فرورزنانش:



به دلایلی که C یا r عوض نشود خط مربوط به

C و r و V_{in} عوض می شود:

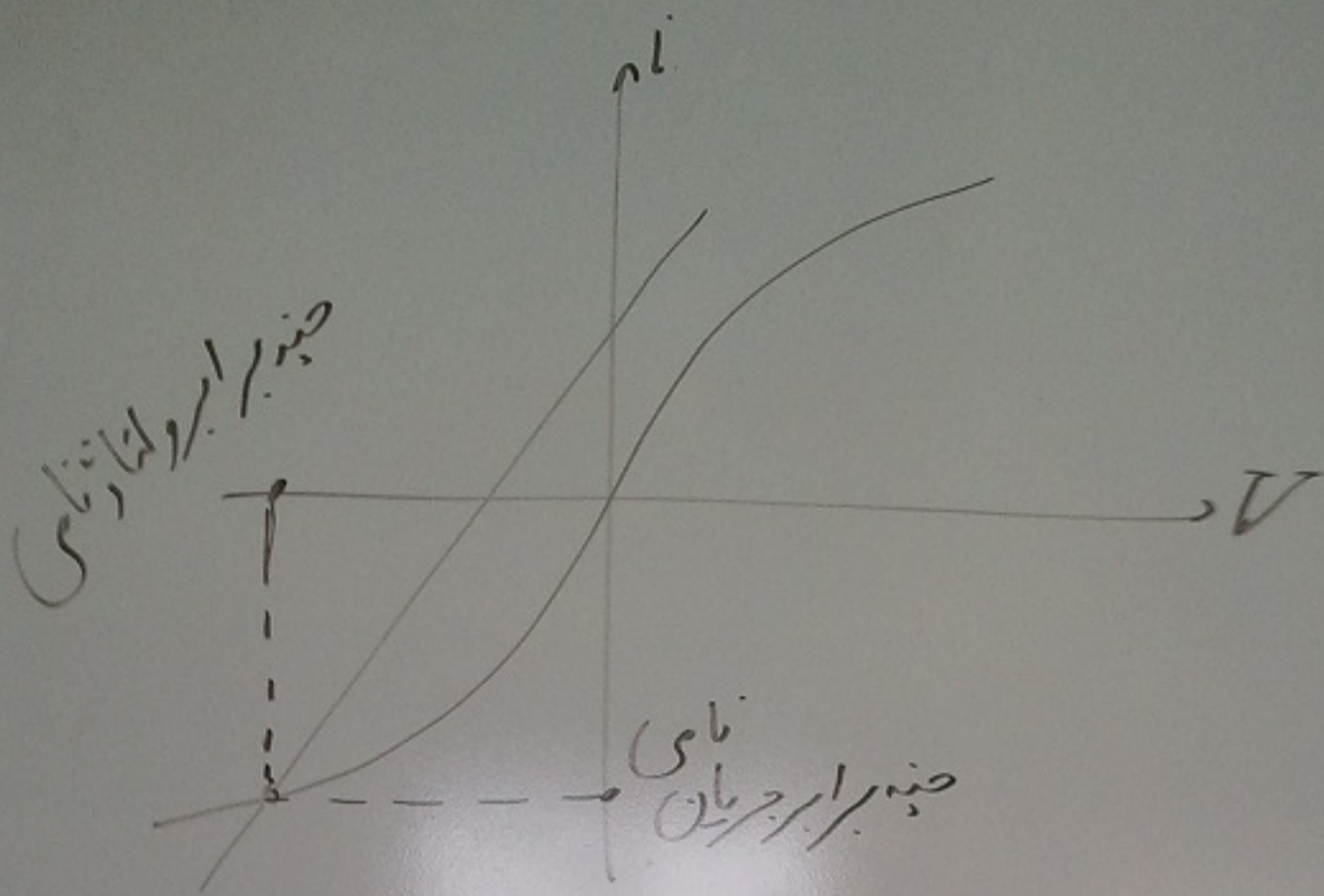
$$\begin{cases} V_C = 1 \dots \\ V_L = -1 \dots \\ V_R = 1 \dots \\ V_{in} = 1 \dots \end{cases}$$

صفت

در جریان

ش این

رزونانس



F
 V_{in}
—
—

صنوبر

۲۴ اردیبهشت ۹۱ : بررسی II

اگر بار با R

باز یابد شدن

وضعیتی وقتی

باز هم V_B با ۰.۵

و بعد از آن بار

کم می شود

ولی اگر بار با

Q مدل شود

رابطه می شود تا آن

جریان بار کم می شود

کم می شود

خازن:

خازن وقتی خریداری می شود می گویند

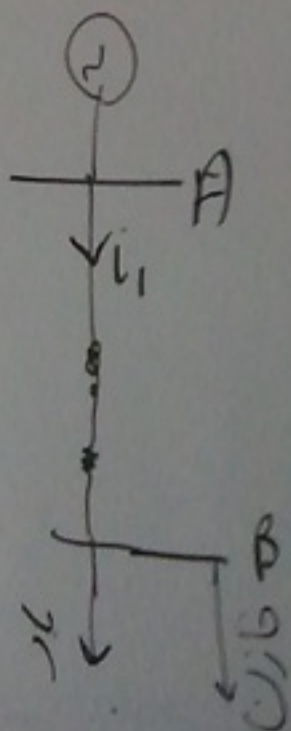
مثلاً خازن ۱۵ kVAR و ۰.۴ V در سطح

ولتاژ نامی مثل فشار ضعیف ۰.۴ V

شرکت های سازنده فقط می گویند خازن

۱۵ kVAR

حال مدار زیر را در نظر بگیرید:



خط بلند

اگر بار با R و ما مدل شود و خازن با C

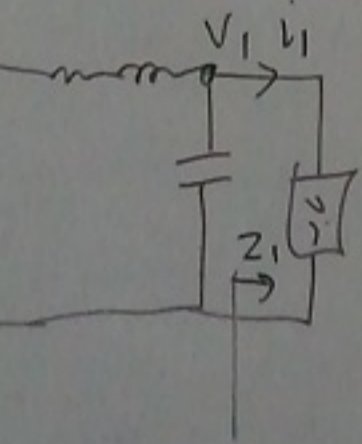
باز زیاد شدن خازن ولتاژ V_B زیاد می شود

حوضی وقتی جریان با خازنی می شود

باز هم V_B با هم ورودی تا یک حدی

و بعد از آن باز زیاد شدن خازن ولتاژ

کم می شود



ولی اگر بار با Q مدل شود و خازن با

Q مدل شود، Q بیشتر Q زیاد شود V_B

زیاد می شود تا آنکه چون باز زیاد شدن V_B جریان بار کم می شود و جریان خازن هم

کم می شود

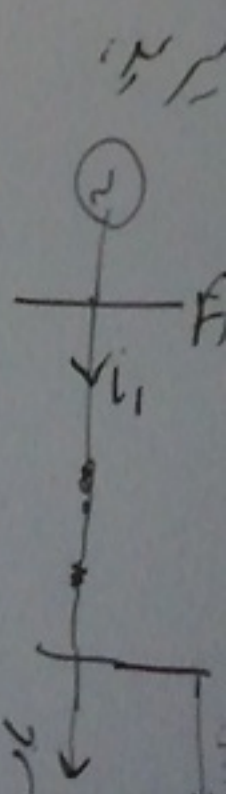
نام گذ (۱۱)

شود می گویند

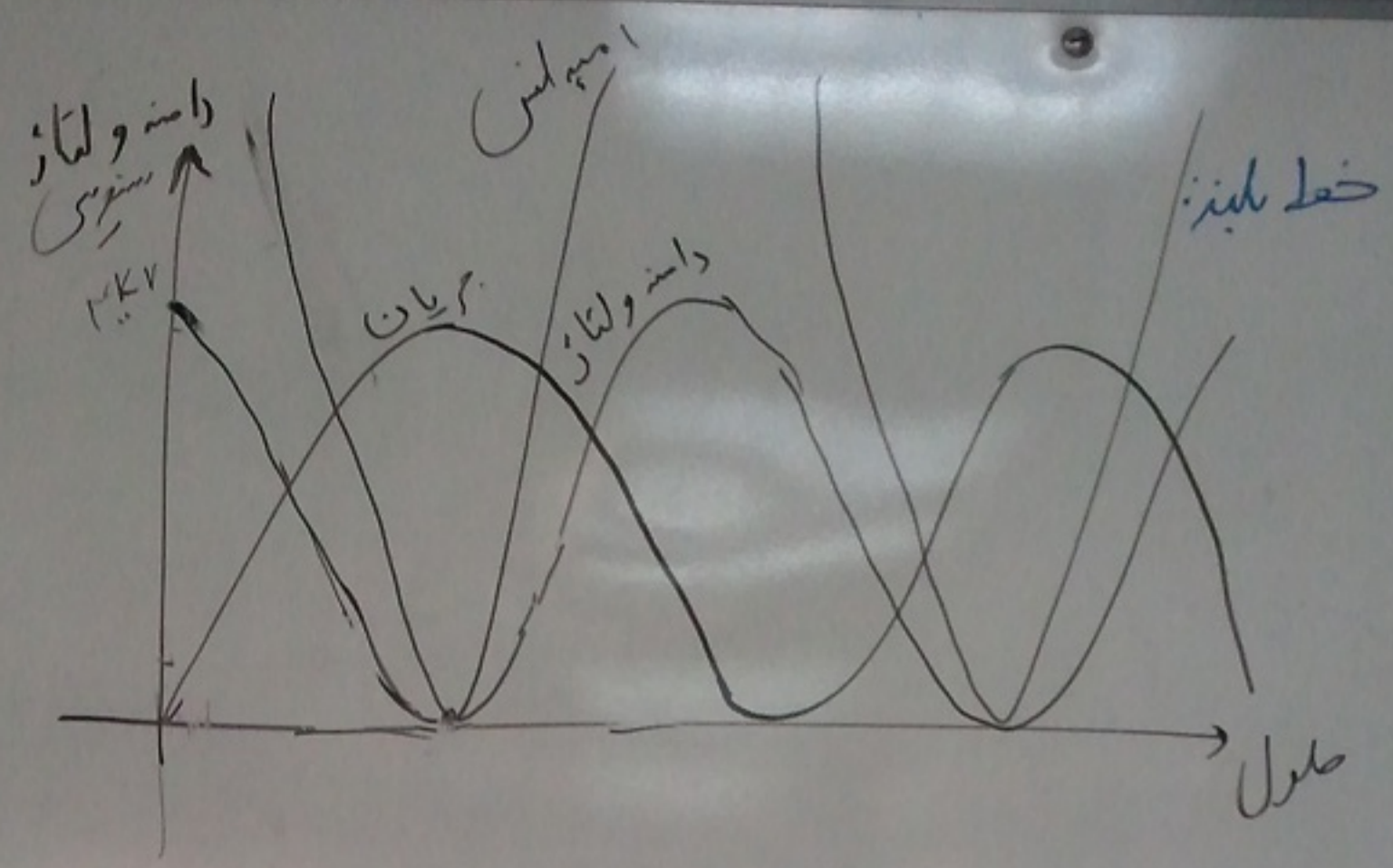
در سطح

فیف V_B

می گویند خازن

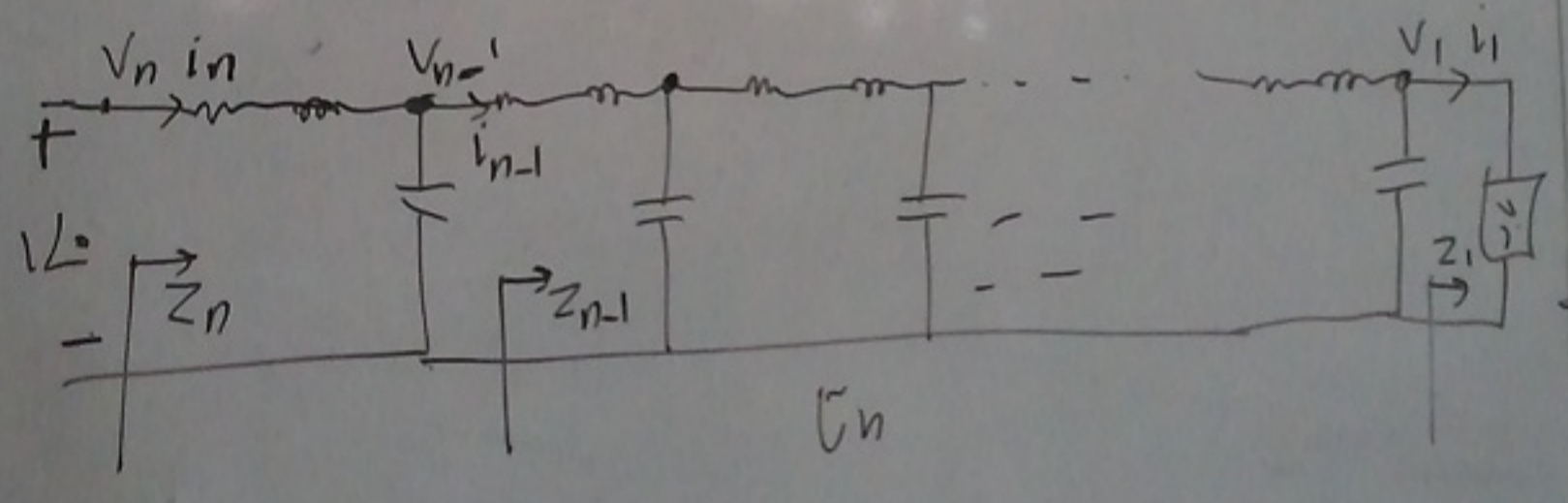


کجا پهنای
اندازه



با 60
دی شود
دی شود
دی
ولتاژ

چه SIL نزدیک می شویم خطی تری شود
شکل امپدانس دیده شده و دامنه ولتاژ را کشیدیم



۱۱. نام گذاری پارامترهای Z و γ را بگوئید

اصولاً $Z = R + jX$ → رزستانس: مقاومت
 { خازن: j اندکتابانس
 { سلفی: $-j$ اندکتابانس

$Y = G + jB$ → سوسپتانس
 ↓
 ادریتانس
 ↓
 کنه و کنهانس

